

Cross compilation

Linux pour korebot

1, Vérifier make est disponible

```
make -h
```

2, Télécharger le compilateur ARM toolchain fournie par K-team

<http://ftp.k-team.com/korebot/toolchain-i386/>

Décompresser et ajouter bin répertoire dans l'environnement PATH dans .bashrc fichier :

```
export PATH=$PATH:/répertoire/de/bin/d/outil
```

Relancer le terminal, et tester

```
arm-linux-gcc -h
```

Normalement, il affiche la page d'aide de la commande arm-linux-gcc, si il indique qu'il ne trouve pas aucun fichier concernant arm-linux-gcc,

Solution : Installer la librairie de 32bits afin de comptabiliser avec vos OS de 64bits.

```
sudo apt-get install libc6-i386 / Si votre os est de Ubuntu14 ou plus récent.
```

```
Sinon sudo apt-get install ia32-libs
```

Linux pour korebot 2

1, Vérifier make est disponible

```
make -h
```

2, Télécharger et installer le compilateur ARM toolchain fournie par K-team

```
wget http://ftp.k-team.com/KorebotII/software/light_toolchain/korebot2-oetools-light-1.0-kb1.2.tar.bz2
```

```
tar xvjf korebot2-oetools-light-1.0-kb1.2.tar.bz2
```

```
sudo mv korebot2-oetools-1.0/ /usr/local/
```

Décompresser et ajouter bin répertoire dans l'environnement PATH dans .bashrc fichier :

```
export PATH=$PATH:/usr/local/korebot2-oetools-1.0/tmp/cross/bin/
```

Relancer le terminal, et tester

```
arm-angstrom-linux-gnueabi-gcc --help
```